



AYUDA EN LA DEFINICIÓN DE PARÁMETROS CONFIGURABLES

Menu Configuración GENERAL

peso_min_on = 1000 Es el peso a partir del cual, con pesos superiores, la bascula entra en estado "ocupada"

peso_min_off = 700. Es el peso a partir del cual, con pesos inferiores, la bascula entra en estado "desocupada"

prioridades = [3, 2, 1]. Es un array que define la prioridad de los tres puntos de acceso, siendo el primer elemento del array el que más prioridad tiene.

vehiculos_acceso1 = 3. Es el número de vehículos que de forma seguida pueden entrar en el punto de acceso 1 cuando algún otro punto de acceso de menor prioridad se encuentra con vehículo esperando.

vehiculos_acceso2 = 2. Es el número de vehículos que de forma seguida pueden entrar en el punto de acceso 2 cuando algún otro punto de acceso de menor prioridad se encuentra con vehículo esperando.

vehiculos_acceso3 = 5. Es el número de vehículos que de forma seguida pueden entrar en el punto de acceso 3 cuando algún otro punto de acceso de menor prioridad se encuentra con vehículo esperando.

modo = "AUTO" / "MANUAL". Define la manera de operar el sistema. En modo manual el usuario responsable puede dar acceso al punto de acceso que el prefiera siempre que la báscula esté desocupada.

Menu Configuración CONEXIONES

DO_semaforo1 = 2. Es el número de la salida digital del dispositivo ADM 6066 donde está conectado eléctricamente la luz del semáforo del lazo1.

DO_semaforo2 = 0. Es el número de la salida digital del dispositivo ADM 6066 donde está conectado eléctricamente la luz del semáforo del lazo2.

DO_semaforo3 = 3. Es el número de la salida digital del dispositivo ADM 6066 donde está conectado eléctricamente la luz del semáforo del lazo3.

DI_lazo1 = 0. Es el número de la entrada digital del dispositivo ADM 6066 donde está conectado eléctricamente el lazo1.

DI_lazo2 = 2. Es el número de la entrada digital del dispositivo ADM 6066 donde está conectado eléctricamente el lazo2.

DI_lazo3 = 4. Es el número de la entrada digital del dispositivo ADM 6066 donde está conectado eléctricamente el lazo3.

nombre_lazo1 = “Fosos”, indica el nombre del punto de acceso donde esta el lazo1.

nombre_lazo2 = “Entrada”, indica el nombre del punto de acceso donde esta el lazo2.

nombre_lazo3 = “Talleres”, indica el nombre del punto de acceso donde esta el lazo3.

adam_id = 1, indica la dirección del dispositivo ADAM 6066 en el protocolo ModBus

base_address = 16. Es la dirección base de las salidas digitales dentro del ModBus. Quiere decir que el canal o el relé 0 en el protocolo será direccionado como 16 . Dirección del relé = 16 + nº canal

numero_vial = 2. Número asignado al vial donde está la báscula.

Menu Configuración TIEMPOS

transito_acceso1 = 25000. Ventana de tiempo en milisegundos dentro de la cual el vehículo que sale de punto de acceso 1 debe llegar a la báscula.

transito_acceso2 = 30000. Ventana de tiempo en milisegundos dentro de la cual el vehículo que sale de punto de acceso 2 debe llegar a la báscula.

transito_acceso3 = 45000. Ventana de tiempo en milisegundos dentro de la cual el vehículo que sale de punto de acceso 3 debe llegar a la báscula.

t_confirm_bascula= 400. Ventana de tiempo en milisegundos que se abre cuándo se supera un peso_min_on o se deja un peso_min_off antes de asegurar el estado de la bascula. Es decir, si después de esta ventana el valor del peso sigue cumpliendo el requisito entonces se cambia de estado.

t_semaforo1 = 15000. Ventana de tiempo en milisegundos dentro de la cual el vehículo debe abandonar el lazo1 después de haber tenido el semáforo en verde. En caso de no suceder esto, ese punto de acceso queda bloqueado temporalmente hasta tanto el lazo1 no presente un cambio de estado.

t_semaforo2 = 15000. Ventana de tiempo en milisegundos dentro de la cual el vehículo debe abandonar el lazo2 después de haber tenido el semáforo en verde. En caso de no suceder esto, ese punto de acceso queda bloqueado temporalmente hasta tanto el lazo2 no presente un cambio de estado.

t_semaforo3 = 15000. Ventana de tiempo en milisegundos dentro de la cual el vehículo debe abandonar el lazo3 después de haber tenido el semáforo en verde. En caso de no suceder esto, ese punto de acceso queda bloqueado temporalmente hasta tanto el lazo3 no presente un cambio de estado.
